

Name: \_\_\_\_\_ Klasse: \_\_\_\_\_ Datum: \_\_\_\_\_

Hier hat einer unserer Entwickler eine Funktion für den Sortier-Roboter programmiert.

Sie soll „wahr“ zurückgeben, wenn die Farbe einer Ware (Sensor oben / grün) gleich der Farbe auf dem Fahrweg ist (Sensor rot / unten).

Irgendwie klappt das nicht so ganz... Die Funktion gibt immer „wahr“ zurück! Sie sieht für mich aber ganz okay aus. Kannst du den Fehler finden?



© Cornelsen Experimenta Illustrationen Arianna: Katjenka Krause

- ➔ Finde und korrigiere die Fehler. Übernimm dazu erst das Programm in den eXperiBot-Editor, probiere es aus und ändere es.

```
um farbe_oben_unten_gleich
falls (Multisensor oben erkennt Farbe Rot) = (Multisensor unten erkennt Farbe Rot) gib zurück wahr
falls (Multisensor oben erkennt Farbe Grün) = (Multisensor unten erkennt Farbe Grün) gib zurück wahr
falls (Multisensor oben erkennt Farbe Blau) = (Multisensor unten erkennt Farbe Blau) gib zurück wahr
gib zurück falsch
```